

求人情報

急成長企業

スタッフレベル

ポジション名	【センシング】組込エンジニア【自律飛行ドローン】
この求人情報の取扱い会社	Robot Job Japan (グローバルキャリアエージェント合同会社)
企業名	会社名非公開
掲載開始・更新	2024-04-18 / 2024-04-18
職 種	IT関連（その他） - IoTエンジニア IT関連（オープン・WEB系） - バックエンドエンジニア IT関連（組み込み/制御系） - ソフトウェア設計
業 種	
勤務地	アジア 日本 千葉県
仕事内容	<p>自律飛行ドローンで利用されるセンシングシステム（SLAMシステム）・ナビゲーションシステムの開発をお任せします。</p> <p>現在開発中の自律飛行型ドローンのシステムの改善点の提起、開発スケジュールの立案、研究開発から製品開発まで一貫した開発業務を行っていただきます。</p> <p>また、開発業務のみに限らず、開発を行う上での技術調査も行っていただきます。</p> <p><具体的には></p> <ul style="list-style-type: none">・プロダクトマネージャと連携したプロダクトの検討・要件定義・自律飛行型ドローンのシステム設計ならびに技術の検証・複数センサを用いたセンシングシステムの開発（センサフュージョン）・新規センシングアルゴリズムの調査・検証・実機を用いたテストならびに模擬環境・実現場等でのPoCの実施
企業について(社風など)	<p>インフラ保守・点検サービス、設備データのデジタル管理を提供する日系ドローンベンチャー。豊富な実績をもとに自社開発した超小型ドローンを保有。</p> <p>日本国内のみならず、韓国、マレーシア、シンガポールでもプロジェクトあり。</p> <p>設立：2016年 従業員数：60名以上 資本金：14.2億円</p> <p>IoT、人工知能、ロボティクスおよび新世代の移動体に関するその他の求人はこちらをご覧ください。http://www.gc-agent.com/robotjobjapan/ja/</p>
応募条件	<p>【必要】</p> <ul style="list-style-type: none">・カメラやLiDAR等のセンサを用いたセンシングシステムの開発経験・SLAMやVisual/LiDAR Odometryといった位置・速度計測アルゴリズムを用いたシステムの開発経験・ロボット、自動運転などのハードウェア、ソフトウェアを複合したロボティクス技術経験・線形代数学、微積分学、統計学等の基本的な数学知識 <p>【望ましい】</p> <ul style="list-style-type: none">・ROS等のロボット用フレームワークの利用経験・カーネルの再構築などをおこなった経験・ハードリアルタイムシステムの開発経験・Jetson等のシングルボードコンピュータを実務で利用した経験・ベンチャー・スタートアップでの開発経験・新規技術に対して仮説を立てて検証、実証した経験・公知の理論を改良、数式理論を実機実装した経験
英語能力	日常会話(TOEIC 475-730)
日本語能力	日常会話
年 収	経験と能力に基づく